

제11장 기저와 차원

11.1 1차결합

• 벡터공간(Vector Space)

- 집합 V 의 모든 원소 $\{A, B, C, \dots\}$ 와 스칼라 k, l 에 대해 다음 공리를 만족
 $\Rightarrow V$ 는 벡터공간(vector space)

벡터공간의 공리

1. $A \in V, B \in V$ 일 때, $A+B \in V$
2. $A+B=B+A$: 교환법칙
3. $(A+B)+C=A+(B+C)$
4. 임의의 $A \in V$ 에 대해 다음을 만족시키는 영벡터 $O \in V$ 가 존재
 $O+A=A+O=A$: 항등원
5. 임의의 $A \in V$ 에 대해 다음을 만족시키는 음벡터 $-A \in V$ 가 존재
 $A+(-A)=(-A)+A=O$: 덧셈에 대한 역원
6. k 가 임의의 스칼라이고 $A \in V$ 이면, $kA \in V$
7. $(kl)A=k(lA)$
8. $k(A+B)=kA+kB$
9. $(k+l)A=kA+lA$
10. $1A=A$

• 부분공간(Subspace)

- $S \subset V$ 가 벡터공간 V 상에서 덧셈과 스칼라배에 대해 자체로서 벡터공간 형성
 \Rightarrow 공집합이 아닌 S 가 $S \subset V$ 이고, 다음의 공리를 만족시키는 경우
 \Rightarrow 집합 S 는 벡터공간 V 의 부분공간(subspace)

부분공간의 공리

1. $A, B \in S$ 이면 $A+B \in S$
2. k 가 임의의 스칼라이고 $A \in S$ 이면 $kA \in S$

• 1차결합(Linear Combination)

- A_1, A_2, \dots, A_n 가 벡터공간 V 에 속하고 벡터이고, k_1, k_2, \dots, k_n 는 임의의 실수
 - \Rightarrow 벡터 A 가 V 의 원소와 k_1, k_2, \dots, k_n 에 대해 다음의 형식으로 표시
 - \Rightarrow 벡터 A 는 벡터 A_1, A_2, \dots, A_n 의 1차결합(linear combination)

$$A = k_1A_1 + k_2A_2 + \dots + k_nA_n$$

- 집합 S 가 벡터공간 V 의 벡터 A_1, A_2, \dots, A_n 의 모든 1차결합으로 구성될 경우
 - \Rightarrow S 의 모든 벡터가 V 에 속하는 벡터들의 1차결합으로 표시되는 경우
 - \Rightarrow S 는 V 의 부분공간으로 생성공간(spanned space)
 - \Rightarrow 벡터 A_1, A_2, \dots, A_n 은 S 를 생성(span)

【예제 11.1】 1차결합에 관한 예

- R^2 벡터공간의 벡터 $(1, 1)$ 을 두 벡터 $(1, 2)$ 와 $(-1, 0)$ 의 1차결합으로 표시

$$(1, 1) = k_1(1, 2) + k_2(-1, 0) = (k_1 - k_2, 2k_1), \quad k_1 - k_2 = 1, \quad 2k_1 = 1$$

$$k_1 = \frac{1}{2}, \quad k_2 = -\frac{1}{2}, \quad \therefore (1, 1) = \frac{1}{2}(1, 2) - \frac{1}{2}(-1, 0)$$

- 벡터 $(1, 1)$ 을 두 벡터 $(1, 2)$ 와 $(0, 1)$ 의 1차결합으로 표시

$$(1, 1) = k_1(1, 2) + k_2(0, 1) = (k_1, 2k_1 + k_2), \quad k_1 = 1, \quad 2k_1 + k_2 = 1$$

$$k_1 = 1, \quad k_2 = -1, \quad \therefore (1, 1) = 1(1, 2) - 1(-1, 0)$$

■

【예제 11.2】 1차결합에 의해 표현되지 않는 예

- R^3 벡터공간의 벡터 $(1, 2, 3)$ 을 $(1, 0, 1)$ 과 $(2, 0, -1)$ 의 1차결합으로 표시
 - \Rightarrow 두 번째 성분 $2 \neq 0$ 이므로 두 벡터의 1차결합으로 표시 불가

$$(1, 2, 3) = k_1(1, 0, 1) + k_2(2, 0, -1) = (k_1 + 2k_2, 0, k_1 - k_2)$$

$$k_1 + 2k_2 = 1, \quad 2 \neq 0, \quad k_1 - k_2 = 3$$

■

- R^n 벡터공간의 임의의 벡터 C 를 A_1, A_2, \dots, A_m 의 1차결합으로 표시
 \Rightarrow 벡터 C 와 A_1, A_2, \dots, A_m 를 열벡터로 취급

$$C = k_1 A_1 + k_2 A_2 + \dots + k_m A_m, \quad C = (c_1, c_2, \dots, c_n)$$

$$A_1 = (a_{11}, a_{12}, \dots, a_{1n}), \quad A_2 = (a_{21}, a_{22}, \dots, a_{2n}), \quad \dots, \quad A_m = (a_{m1}, a_{m2}, \dots, a_{mn})$$

$$C = \begin{bmatrix} c_1 \\ c_2 \\ \vdots \\ c_n \end{bmatrix}, \quad A_1 = \begin{bmatrix} a_{11} \\ a_{12} \\ \vdots \\ a_{1n} \end{bmatrix}, \quad A_2 = \begin{bmatrix} a_{21} \\ a_{22} \\ \vdots \\ a_{2n} \end{bmatrix}, \quad \dots, \quad A_m = \begin{bmatrix} a_{m1} \\ a_{m2} \\ \vdots \\ a_{mn} \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} c_1 \\ c_2 \\ \vdots \\ c_n \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} k_1 a_{11} \\ k_1 a_{12} \\ \vdots \\ k_1 a_{1n} \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} k_2 a_{21} \\ k_2 a_{22} \\ \vdots \\ k_2 a_{2n} \end{bmatrix} + \dots + \begin{bmatrix} k_m a_{m1} \\ k_m a_{m2} \\ \vdots \\ k_m a_{mn} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} k_1 a_{11} + k_2 a_{21} + \dots + k_m a_{m1} \\ k_1 a_{12} + k_2 a_{22} + \dots + k_m a_{m2} \\ \vdots \\ k_1 a_{1n} + k_2 a_{2n} + \dots + k_m a_{mn} \end{bmatrix}$$

$$\therefore \begin{bmatrix} c_1 \\ c_2 \\ \vdots \\ c_n \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} a_{11} & a_{21} & \dots & a_{m1} \\ a_{12} & a_{22} & \dots & a_{m2} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{1n} & a_{2n} & \dots & a_{mn} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} k_1 \\ k_2 \\ \vdots \\ k_m \end{bmatrix}, \quad \begin{bmatrix} a_{11} & a_{21} & \dots & a_{m1} \\ a_{12} & a_{22} & \dots & a_{m2} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{1n} & a_{2n} & \dots & a_{mn} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} k_1 \\ k_2 \\ \vdots \\ k_m \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} c_1 \\ c_2 \\ \vdots \\ c_n \end{bmatrix}$$

- 정리 4.7에서 알 수 있는 것처럼 위에 주어진 행렬방정식이 해를 가질 경우
 \Rightarrow 행렬방정식의 계수행렬과 확대행렬의 계수가 동일

정리 11.1 1차결합의 성질

- 벡터 C 를 A_1, A_2, \dots, A_m 의 1차결합으로 표시하기 위한 필요충분조건
 \Rightarrow 행렬방정식의 계수행렬의 계수와 확대행렬의 계수가 동일
 \Rightarrow 행렬방정식은 유일해 또는 무수히 많은 해 보유

$$C = (c_1, c_2, \dots, c_n), \quad A_1 = (a_{11}, a_{12}, \dots, a_{1n}), \quad A_2 = (a_{21}, a_{22}, \dots, a_{2n}),$$

$$, \dots, \quad A_m = (a_{m1}, a_{m2}, \dots, a_{mn})$$

$$C = k_1 A_1 + k_2 A_2 + \dots + k_m A_m, \quad \begin{bmatrix} c_1 \\ c_2 \\ \vdots \\ c_n \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} a_{11} & a_{21} & \dots & a_{m1} \\ a_{12} & a_{22} & \dots & a_{m2} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{1n} & a_{2n} & \dots & a_{mn} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} k_1 \\ k_2 \\ \vdots \\ k_m \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} a_{11} & a_{21} & \dots & a_{m1} \\ a_{12} & a_{22} & \dots & a_{m2} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{1n} & a_{2n} & \dots & a_{mn} \end{bmatrix} : \text{계수 행렬}, \quad \begin{bmatrix} a_{11} & a_{21} & \dots & a_{m1} & c_1 \\ a_{12} & a_{22} & \dots & a_{m2} & c_2 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots \\ a_{1n} & a_{2n} & \dots & a_{mn} & c_n \end{bmatrix} : \text{확대 행렬}$$

【예제 11.3】 벡터 $(3, -1, -2, 0)$ 은 다음 세 벡터의 1차결합으로 표시할 수 있는가?

- 아래에서 보는 바와 같이 확대행렬의 계수와 계수행렬의 계수가 3으로 동일
 $\Rightarrow (3, -1, -2, 0)$ 을 세 벡터의 1차결합으로 표시 가능

$$(1, 0, 0, 1), (-1, 1, 0, 0), (0, 0, -1, -1)$$

$$\begin{bmatrix} 1 & -1 & 0 & : & 3 \\ 0 & 1 & 0 & : & -1 \\ 0 & 0 & -1 & : & -2 \\ 1 & 0 & -1 & : & 0 \end{bmatrix} \Rightarrow \underbrace{\begin{bmatrix} 1 & -1 & 0 & : & 3 \\ 0 & 1 & 0 & : & -1 \\ 0 & 0 & -1 & : & -2 \\ 0 & 1 & -1 & : & -3 \end{bmatrix}}_{R_{1,4}(-1)} \Rightarrow \underbrace{\begin{bmatrix} 1 & -1 & 0 & : & 3 \\ 0 & 1 & 0 & : & -1 \\ 0 & 0 & -1 & : & -2 \\ 0 & 0 & -1 & : & -2 \end{bmatrix}}_{R_{2,4}(-1)}$$

$$\Rightarrow \underbrace{\begin{bmatrix} 1 & -1 & 0 & : & 3 \\ 0 & 1 & 0 & : & -1 \\ 0 & 0 & 1 & : & 2 \\ 0 & 0 & 1 & : & 2 \end{bmatrix}}_{R_3(-1), R_4(-1)} \Rightarrow \underbrace{\begin{bmatrix} 1 & -1 & 0 & : & 3 \\ 0 & 1 & 0 & : & -1 \\ 0 & 0 & 1 & : & 2 \\ 0 & 0 & 0 & : & 0 \end{bmatrix}}_{R_{3,4}(-1)}$$

$$(3, -1, -2, 0) = 2(1, 0, 0, 1) + (-1)(-1, 1, 0, 0) + 2(0, 0, -1, -1)$$



【예제 11.4】 기본벡터 E_1, E_2, E_3 의 1차결합으로 임의의 벡터 표시

- R^3 공간의 벡터 $C=(a, b, c)$ 는 기본벡터 E_1, E_2, E_3 의 1차결합으로 표시 가능
 $\Rightarrow C = aE_1 + bE_2 + cE_3$

$$E_1 = (1, 0, 0), E_2 = (0, 1, 0), E_3 = (0, 0, 1)$$

$$\begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \text{와 } \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & : & a \\ 0 & 1 & 0 & : & b \\ 0 & 0 & 1 & : & c \end{bmatrix} \text{의 계수는 3으로 동일}$$



【예제 11.5】 벡터 $(1, 2, 3, 2)$ 은 다음 세 벡터의 1차결합으로 표시할 수 있는가?

- 계수행렬의 계수는 3이고, 확대행렬의 계수는 4이므로 1차결합으로 표시 불가

$$(1, 1, 1, 1), (1, 0, 1, 1), (1, 1, 0, 1)$$

$$\begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & : & 1 \\ 1 & 0 & 1 & : & 2 \\ 1 & 1 & 0 & : & 3 \\ 1 & 1 & 1 & : & 2 \end{bmatrix} \Rightarrow \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & : & 0 \\ 0 & 1 & 0 & : & 0 \\ 0 & 0 & 1 & : & 0 \\ 0 & 0 & 0 & : & 1 \end{bmatrix} : \text{기약가우스행렬}$$



11.2 벡터들의 1차독립성

• 1차독립과 1차종속

- 벡터공간 V 의 벡터 A_1, A_2, \dots, A_n 에 대한 다음의 식 (11.1)을 만족시키는 조건
 - $\Rightarrow k_1 = k_2 = \dots = k_n = 0$ 인 경우에만 항등식이 성립하는 경우
 - \Rightarrow 벡터방정식이 $k_1 = k_2 = \dots = k_n = 0$ 의 유일해를 갖는 경우
 - \Rightarrow 벡터 A_1, A_2, \dots, A_n 는 1차독립(linearly independent)

$$k_1 A_1 + k_2 A_2 + \dots + k_n A_n = O \quad (11.1)$$

- $k_1 \neq 0$ 또는 $k_2 \neq 0$ 또는 \dots 또는 $k_n \neq 0$ 일 때도 식 (11.1)이 성립하는 경우
 - \Rightarrow 식 (11.1)을 만족시키는 0이 아닌 계수가 존재하는 경우
 - \Rightarrow 식 (11.1)의 벡터방정식이 무수히 많은 해를 갖는 경우
 - \Rightarrow 벡터 A_1, A_2, \dots, A_n 는 1차종속(linearly dependent)

【예제 11.6】 벡터의 1차종속에 관한 예

- R^2 벡터공간의 두 벡터 $(1, -3)$ 과 $\left(\frac{1}{2}, -\frac{3}{2}\right)$ 은 1차종속 관계

$$(1, -3) + (-2)\left(\frac{1}{2}, -\frac{3}{2}\right) = (0, 0) = O, \quad k_1 = 1, \quad k_2 = -2$$



【예제 11.7】 벡터의 1차독립에 관한 예

- R^2 벡터공간의 두 벡터 $(1, -3)$ 과 $(1, -2)$ 는 1차독립 관계

$$k_1(1, -3) + k_2(1, -2) = (k_1 + k_2, -3k_1 - 2k_2) = (0, 0) = O$$

$$\begin{cases} k_1 + k_2 = 0 \\ -3k_1 - 2k_2 = 0 \end{cases} \quad \begin{cases} 2k_1 + 2k_2 = 0 \\ -3k_1 - 2k_2 = 0 \end{cases} \quad -k_1 = 0, \quad k_1 = 0$$

$$\therefore k_1 = 0, \quad k_2 = 0$$



【예제 11.8】 세 벡터 A, B, C 가 1차독립이면 $A+B, B+C, C+A$ 도 1차독립

$$\begin{aligned}
 k_1(A+B) + k_2(B+C) + k_3(C+A) &= O \\
 k_1A + k_1B + k_2B + k_2C + k_3C + k_3A &= O \\
 (k_1 + k_3)A + (k_1 + k_2)B + (k_2 + k_3)C &= O \\
 k_1 + k_3 = k_1 + k_2 = k_2 + k_3 = 0, \quad \therefore k_1 = k_2 = k_3 = 0
 \end{aligned}$$



• 1차독립에 대한 기하학적 해석

- 두 벡터의 시작점을 원점에 일치시켰을 때 동일 직선상에 놓이지 않는 경우
 \Rightarrow 두 벡터는 1차독립 [그림 11.1(c)]

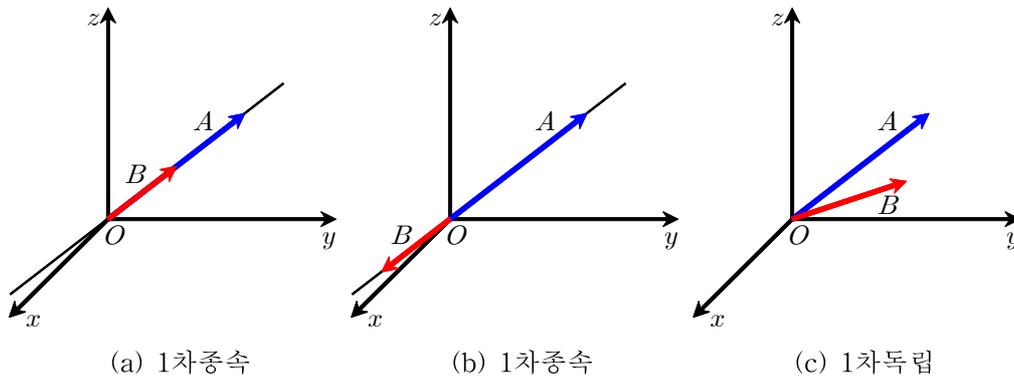


그림 11.1 R^2 및 R^3 공간에서의 1차종속과 1차독립

- 세 벡터의 시작점을 원점에 일치시켰을 때 동일 평면상에 놓이지 않는 경우
 \Rightarrow 세 벡터는 1차독립 [그림 11.2(c)]

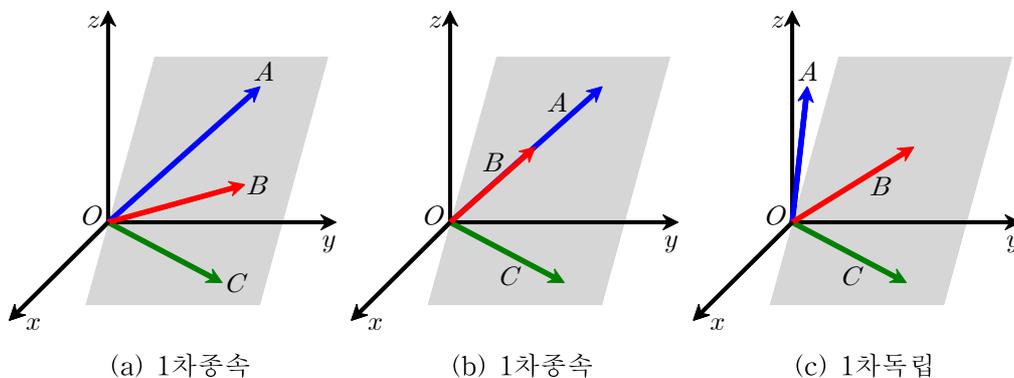


그림 11.2 R^2 및 R^3 공간에서의 1차종속과 1차독립

정리 11.2 1차종속의 성질 1

A_1, A_2, \dots, A_n 중의 임의의 벡터를 나머지 벡터의 1차결합으로 표시 가능
 $\Rightarrow n$ 개의 벡터 A_1, A_2, \dots, A_n 은 1차종속

- A_1, A_2, \dots, A_n 이 1차종속이면 다음 1차결합식의 계수중 0이 아닌 실수가 존재
 \Rightarrow 임의의 i 번째 벡터 A_i 의 계수 $k_i \neq 0$ 일 경우

$$k_1 A_1 + k_2 A_2 + \dots + k_i A_i + \dots + k_n A_n = O, \quad k_i \neq 0, \quad c_n = -\frac{k_n}{k_i}$$

$$k_i A_i = -k_1 A_1 - k_2 A_2 - \dots - k_{i-1} A_{i-1} - k_{i+1} A_{i+1} - \dots - k_n A_n$$

$$A_i = -\frac{k_1}{k_i} A_1 - \frac{k_2}{k_i} A_2 - \dots - \frac{k_{i-1}}{k_i} A_{i-1} - \frac{k_{i+1}}{k_i} A_{i+1} - \dots - \frac{k_n}{k_i} A_n$$

$$= c_1 A_1 + c_2 A_2 + \dots + c_{i-1} A_{i-1} + c_{i+1} A_{i+1} + \dots + c_n A_n$$

따름정리

A_1, A_2, \dots, A_n 중의 임의의 벡터를 나머지 벡터의 1차결합으로 표시 불가
 $\Rightarrow n$ 개의 벡터 A_1, A_2, \dots, A_n 은 1차독립

정리 11.3 1차독립의 성질 1

A_1, A_2, \dots, A_n 을 열벡터로 하는 행렬 A 에 대해 $AX=O$ 의 유일해 $X=O$
 $\Rightarrow R^n$ 벡터공간의 n 개의 벡터 A_1, A_2, \dots, A_n 은 1차독립

- A_1, A_2, \dots, A_n 이 1차독립이면 식 (11.2)의 유일해는 $k_1 = k_2 = \dots = k_n = 0$

$$k_1 A_1 + k_2 A_2 + \dots + k_n A_n = O \tag{11.2}$$

$$A_1 = (a_{11}, a_{12}, \dots, a_{1n}), \quad A_2 = (a_{21}, a_{22}, \dots, a_{2n}), \quad \dots, \quad A_n = (a_{n1}, a_{n2}, \dots, a_{nn})$$

$$X = \begin{bmatrix} k_1 \\ k_2 \\ \vdots \\ k_n \end{bmatrix}, \quad A_1 = \begin{bmatrix} a_{11} \\ a_{12} \\ \vdots \\ a_{1n} \end{bmatrix}, \quad A_2 = \begin{bmatrix} a_{21} \\ a_{22} \\ \vdots \\ a_{2n} \end{bmatrix}, \quad \dots, \quad A_n = \begin{bmatrix} a_{n1} \\ a_{n2} \\ \vdots \\ a_{nn} \end{bmatrix}$$

$$AX = [A_1 \ A_2 \ \cdots \ A_n] \begin{bmatrix} k_1 \\ k_2 \\ \vdots \\ k_n \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} a_{11} & a_{21} & \cdots & a_{n1} \\ a_{12} & a_{22} & \cdots & a_{n2} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ a_{1n} & a_{2n} & \cdots & a_{nn} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} k_1 \\ k_2 \\ \vdots \\ k_n \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ \vdots \\ 0 \end{bmatrix} = O$$

$$\therefore X = \begin{bmatrix} k_1 \\ k_2 \\ \vdots \\ k_n \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ \vdots \\ 0 \end{bmatrix} = O, \text{ 동차연립방정식의 유일해는 } X = O$$

정리 11.4 1차독립의 성질 2

n 개의 벡터 A_1, A_2, \dots, A_n 을 열벡터로 하는 행렬 A 에 대해 $\det A \neq 0$

$\Rightarrow R^n$ 벡터공간의 n 개의 벡터 A_1, A_2, \dots, A_n 은 1차독립

$$\det A = |A_1 \ A_2 \ \cdots \ A_n| \neq 0$$

- 다음 행렬 A 를 계수행렬로 하는 행렬방정식이 유일해를 가질 경우

\Rightarrow 계수행렬이 역행렬을 가져야 하므로 $\det A \neq 0$

$$[A_1 \ A_2 \ \cdots \ A_n] \begin{bmatrix} k_1 \\ k_2 \\ \vdots \\ k_n \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} a_{11} & a_{21} & \cdots & a_{n1} \\ a_{12} & a_{22} & \cdots & a_{n2} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ a_{1n} & a_{2n} & \cdots & a_{nn} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} k_1 \\ k_2 \\ \vdots \\ k_n \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ \vdots \\ 0 \end{bmatrix}$$

$$\det A = |A_1 \ A_2 \ \cdots \ A_n| = \begin{vmatrix} a_{11} & a_{21} & \cdots & a_{n1} \\ a_{12} & a_{22} & \cdots & a_{n2} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ a_{1n} & a_{2n} & \cdots & a_{nn} \end{vmatrix} \neq 0$$

정리 11.5 1차종속의 성질 2

R^n 공간에서 벡터의 개수가 n 보다 많은 경우 벡터들은 1차종속

정리 11.6 n 차원 벡터공간

n 개 미만의 벡터로는 n 차원 벡터공간 V 를 생성 불가

• 소행렬(Submatrix)

- 행렬을 수 개의 행과 열로 분할하여 각각의 분할된 성분으로 이루어진 행렬
 \Rightarrow 소행렬(submatrix)
- M 이 $(m \times n)$ 행렬일 때 행렬 M 에서 i 개의 행을 취하여 $(i \times n)$ 행렬을 구성
 $\Rightarrow (i \times n)$ 행렬에서 다시 j 개의 열을 뽑아 $(i \times j)$ 행렬을 구성
 $\Rightarrow (i \times j)$ 행렬이 행렬 M 의 소행렬, $(1 \leq i \leq m, 1 \leq j \leq n)$

정리 11.7 1차독립의 성질 3

R^n 공간에서 $m < n$ 인 벡터 A_1, A_2, \dots, A_m 을 열벡터로 하는 $(n \times m)$ 행렬
 $\Rightarrow A = [A_1 \ A_2 \ \dots \ A_m]$
 행렬 A 의 $(m \times m)$ 소행렬중 행렬식이 0이 아닌 것이 적어도 하나 존재
 \Rightarrow 벡터 A_1, A_2, \dots, A_m 은 1차독립

【예제 11.9】 R^3 공간의 기본단위벡터 E_1, E_2, E_3 는 1차독립 [정리 11.4]

$$E_1 = (1, 0, 0), \quad E_2 = (0, 1, 0), \quad E_3 = (0, 0, 1)$$

$$E = [E_1 \ E_2 \ E_3] = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}, \quad \det E = \begin{vmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{vmatrix} = 1 (\neq 0)$$

【예제 11.10】 1차독립인 벡터의 예 [정리 11.4]

$$A = (-1, 0, 0), \quad B = (2, 2\pi, 0), \quad C = (-29, -7, -1)$$

$$|A \ B \ C| = \begin{vmatrix} -1 & 2 & -29 \\ 0 & 2\pi & -7 \\ 0 & 0 & -1 \end{vmatrix} = (-1) \begin{vmatrix} 2\pi & -7 \\ 0 & -1 \end{vmatrix} = 2\pi (\neq 0)$$

【예제 11.11】 1차종속인 벡터의 예 [정리 11.4]

$$A=(1, \sqrt{2}, -1), \quad B=\left(\frac{1}{2}, 0, 3\right), \quad C=(0, -\sqrt{2}, 7)$$

$$|A \ B \ C| = \begin{vmatrix} 1 & \frac{1}{2} & 0 \\ \sqrt{2} & 0 & -\sqrt{2} \\ -1 & 3 & 7 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 0 & -\sqrt{2} \\ 3 & 7 \end{vmatrix} - \frac{1}{2} \begin{vmatrix} \sqrt{2} & -\sqrt{2} \\ -1 & 7 \end{vmatrix}$$

$$= 3\sqrt{2} - \frac{6}{2}\sqrt{2} = 3\sqrt{2} - 3\sqrt{2} = 0$$

【예제 11.12】 1차독립인 벡터의 예 [정리 11.7]

- 두 벡터를 열벡터로 하는 행렬의 1행과 2행을 성분으로 하는 소행렬을 고려
 \Rightarrow 소행렬의 행렬식의 값이 0이 아니므로 두 벡터는 1차독립

$$A=(1, 2, 3, -1), \quad B=\left(\frac{1}{2}, 2, \frac{3}{2}, -\frac{1}{2}\right)$$

$$[A \ B] = \begin{bmatrix} 1 & 1/2 \\ 2 & 2 \\ 3 & 3/2 \\ -1 & -1/2 \end{bmatrix}, \quad \begin{vmatrix} 1 & 1/2 \\ 2 & 2 \end{vmatrix} = 2 - 1 = 1 (\neq 0)$$

【예제 11.13】 세 벡터 $(1, 1, 1)$, $(1, 2, 3)$, $(-1, 2, x)$ 가 한 평면에 있을 조건

- 세 벡터가 한 평면에 있으면 한 벡터가 다른 두 벡터의 1차결합으로 표시
 \Rightarrow 세 벡터가 한 평면에 있으면 세 벡터는 1차종속 관계
 \Rightarrow 세 벡터를 열벡터로 하는 행렬의 행렬식의 값이 0

$$\begin{vmatrix} 1 & 1 & -1 \\ 1 & 2 & 2 \\ 1 & 3 & x \end{vmatrix} = \underbrace{\begin{vmatrix} 1 & 1 & -1 \\ 0 & 1 & 3 \\ 1 & 3 & x \end{vmatrix}}_{R_{1,2}(-1)} = \underbrace{\begin{vmatrix} 1 & 1 & -1 \\ 0 & 1 & 3 \\ 0 & 2 & x+1 \end{vmatrix}}_{R_{1,3}(-1)} = \begin{vmatrix} 1 & 3 \\ 2 & x+1 \end{vmatrix} = x-5$$

$$x-5=0, \quad \therefore x=5$$

11.3 벡터공간의 기저와 차원

• 기저(Basis)

- R^n 벡터공간 V 의 영벡터 O 가 아닌 n 개의 벡터 A_1, A_2, \dots, A_n 이 1차독립
 - $\Rightarrow V$ 의 임의의 벡터는 A_1, A_2, \dots, A_n 의 1차결합으로 표시 가능
 - \Rightarrow 벡터 A_1, A_2, \dots, A_n 은 벡터공간 V 의 기저(basis)

【예제 11.14】 R^3 공간의 기저를 형성하는 기본벡터

- R^3 공간에서 기본단위벡터 $E_1 = (1, 0, 0)$, $E_2 = (0, 1, 0)$, $E_3 = (0, 0, 1)$ 은 1차독립
 - $\Rightarrow R^3$ 의 임의의 벡터는 E_1, E_2, E_3 의 1차결합으로 표시 [예제 11.4]
 - \Rightarrow 세 벡터 E_1, E_2, E_3 는 R^3 공간의 기저를 형성

【예제 11.15】 R^3 공간에서 $A = (1, 0, 0)$, $B = (0, 1, 0)$, $C = (1, 0, 1)$ 가 기저가 됨을 증명

- 행렬방정식의 계수행렬에 대한 행렬식이 0이 아니므로 세 벡터는 1차독립

$$[A \ B \ C] = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}, \quad \begin{vmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{vmatrix} = 1 (\neq 0)$$

- R^3 공간의 임의의 벡터 $X = (a, b, c)$ 를 A, B, C 의 1차결합으로 표시 가능
 - \Rightarrow 계수행렬의 계수와 확대행렬의 계수가 동일 [정리 11.1]

$$[A \ B \ C] = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} : \text{계수행렬의 계수는 } 3$$

$$\begin{bmatrix} 1 & 0 & 1 & : & a \\ 0 & 1 & 0 & : & b \\ 0 & 0 & 1 & : & c \end{bmatrix} = \underbrace{\begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & : & a-c \\ 0 & 1 & 0 & : & b \\ 0 & 0 & 1 & : & c \end{bmatrix}}_{R_{3,1}(-1)} : \text{확대행렬의 계수는 } 3$$

- 계수행렬과 확대행렬의 계수가 동일하므로 A, B, C 는 R^3 공간의 기저

• 표준기저(Standard Basis)

- R^n 공간에서 기본단위벡터 E_1, E_2, \dots, E_n 은 R^n 벡터공간의 기저를 형성
 - $\Rightarrow E_1 = (1, 0, \dots, 0), E_2 = (0, 1, \dots, 0), \dots, E_n = (0, 0, \dots, 1)$
 - \Rightarrow 표준기저(standard basis)

정리 11.8 기저의 수

벡터공간 V 를 생성하는 기저 벡터의 수는 일정
 $\Rightarrow R^n$ 공간의 기저 벡터의 수는 n

• 차원(Dimension)

- 벡터공간 V 를 생성하는 기저의 수를 V 의 차원으로 정의하며, $\dim V$ 로 표시
 - \Rightarrow 영벡터공간 $V = \{0\}$ 의 차원은 $\dim V = 0$ 으로 정의

정리 11.9 벡터공간의 차원

R^n 벡터공간의 차원은 n , $\dim R^n = n$

정리 11.10 덧셈/뺄셈 정리

집합 S 를 벡터공간 V 의 하나 이상의 벡터로 구성된 집합
 $\Rightarrow S$ 는 1차독립인 집합이라 가정

(1) $v \in V$ 를 S 내의 벡터들에 의해 생성되지 않는 벡터라 가정
 $\Rightarrow v$ 와 S 를 더하여 얻어진 집합은 1차독립

(2) $v \in S$ 가 집합 S 내의 다른 벡터들의 1차결합으로 표현될 경우
 $\Rightarrow S$ 에서 v 를 뺀 집합은 S 와 동일한 공간을 생성

- R^3 공간에서 1차독립인 두 개의 벡터는 원점을 통과하는 평면을 생성
 - ⇒ 그림 11.3(a)와 같이 평면 외부에 다른 벡터 A 를 추가할 경우
 - ⇒ 세 벡터는 동시에 한 평면 위에 놓이지 않으므로 1차독립
- 그림 11.3(b), (c)에서 R^3 공간의 원점을 통과하는 평면상의 세 벡터를 고려
 - ⇒ (b)에서 하나의 벡터를 제거해도 나머지 두 벡터가 평면을 생성
 - ⇒ (c)에서 벡터 A 나 B 를 제거해도 나머지 두 벡터가 평면을 생성

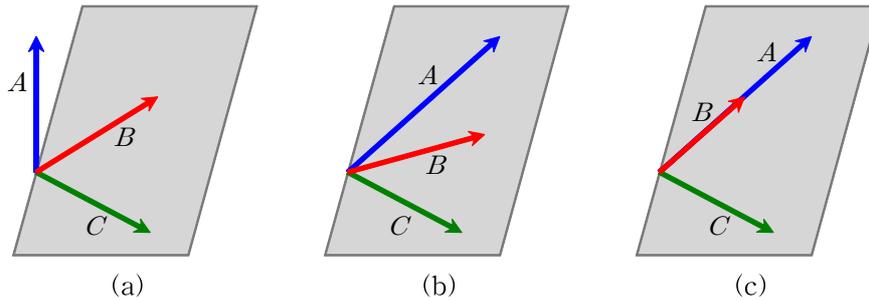


그림 11.13 뎛셈/뺄셈의 정리 예

정리 11.11 기저의 성질 1

V 가 n 차원 벡터공간이고, S 는 V 내의 n 개의 벡터들로 구성된 집합
 ⇒ S 가 V 를 생성하거나 1차독립이면, S 는 V 의 기저

정리 11.12 기저의 성질 2

집합 S 를 유한차원 벡터공간 V 의 벡터들로 구성된 집합일 경우

- (1) S 가 V 를 생성하지만 기저가 아니면 S 에서 적절한 벡터를 제거
 ⇒ 벡터공간 V 에 대한 기저를 형성
- (2) S 가 1차독립이지만 V 의 기저가 아니면 S 에 적절한 벡터를 추가
 ⇒ 벡터공간 V 에 대한 기저를 형성

정리 11.13 벡터공간 차원의 성질 1

집합 S 가 벡터공간 V 의 부분공간이면, $\dim S \leq \dim V$ 가 성립

정리 11.14 벡터공간 차원의 성질 2

집합 S 가 벡터공간 V 의 부분공간이고, $\dim S = \dim V$ 이면 $S = V$

【예제 11.16】 R^4 벡터공간의 부분공간 $S = \{(x, y, z, 0) : x, y, z \in R\}$ 의 기저와 차원

- S 의 임의의 원소 $A = (x, y, z, 0)$ 을 다음과 같이 표시

$$\begin{aligned} A &= (x, y, z, 0) = (x, 0, 0, 0) + (0, y, 0, 0) + (0, 0, z, 0) \\ &= x(1, 0, 0, 0) + y(0, 1, 0, 0) + z(0, 0, 1, 0) \\ &= x \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix} + y \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix} + z \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x \\ y \\ z \end{bmatrix} \end{aligned}$$

$$A_s = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}, \quad \det A_s = \begin{vmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{vmatrix} = 1 (\neq 0)$$

- 계수행렬에 대한 (3×3) 소행렬의 행렬식이 0이 아니므로 1차독립 [정리 11.6]
- ⇒ $(1, 0, 0, 0), (0, 1, 0, 0), (0, 0, 1, 0)$ 은 부분공간 S 의 기저
- ⇒ 1차독립인 기저 벡터가 세 개이므로 $\dim S = 3$

【예제 11.17】 집합 $S = \{(x+y, 0, x-y) : x, y \in R\}$ 의 차원

- S 는 R^3 벡터공간의 부분공간이며, S 의 임의의 원소 A 를 다음과 같이 표시

$$\begin{aligned} A &= (x+y, 0, x-y) = (x, 0, x) + (y, 0, -y) \\ &= x(1, 0, 1) + y(1, 0, -1) \\ &= x \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix} + y \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ -1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 0 \\ 1 & -1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix} \end{aligned}$$

$$A_s = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & -1 \end{bmatrix}, \quad \det A_s = \begin{vmatrix} 1 & 1 \\ 1 & -1 \end{vmatrix} = -2 (\neq 0)$$

- 계수행렬에 대한 (2×2) 소행렬의 행렬식이 0이 아니므로 1차독립 [정리 11.6]
- ⇒ $(1, 1), (1, -1)$ 은 부분공간 S 의 기저를 형성
- ⇒ 1차독립인 기저 벡터가 두 개이므로 $\dim S = 2$

11.4 행공간, 열공간, 영공간

• 행벡터와 열벡터

- $(m \times n)$ 행렬 A 의 각 행의 성분들로 이루어진 R^n 공간상의 벡터
 \Rightarrow 행렬 A 에 대한 행벡터(row vector)
- $(m \times n)$ 행렬 A 의 각 열의 성분들로 이루어진 R^m 공간상의 벡터
 \Rightarrow 행렬 A 에 대한 열벡터(column vector)

$$A = [a_{ij}] = \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \cdots & a_{mn} \end{bmatrix}, \quad (m \times n) \text{행렬}, \quad \begin{cases} i: \text{행} \\ j: \text{열} \end{cases}$$

$$r_1 = [a_{11} \ a_{12} \ \cdots \ a_{1n}], \quad r_2 = [a_{21} \ a_{22} \ \cdots \ a_{2n}], \quad \dots, \quad r_m = [a_{m1} \ a_{m2} \ \cdots \ a_{mn}]$$

$$c_1 = \begin{bmatrix} a_{11} \\ a_{21} \\ \vdots \\ a_{m1} \end{bmatrix}, \quad c_2 = \begin{bmatrix} a_{12} \\ a_{22} \\ \vdots \\ a_{m2} \end{bmatrix}, \quad \dots, \quad c_n = \begin{bmatrix} a_{1n} \\ a_{2n} \\ \vdots \\ a_{mn} \end{bmatrix}$$

【예제 11.18】 행벡터와 열벡터의 예

$$A = \begin{bmatrix} 2 & 1 & 0 \\ 3 & -1 & 4 \end{bmatrix}, \quad c_1 = \begin{bmatrix} 2 \\ 3 \end{bmatrix}, \quad c_2 = \begin{bmatrix} 1 \\ -1 \end{bmatrix}, \quad c_3 = \begin{bmatrix} 0 \\ 4 \end{bmatrix}$$

$$r_1 = [2 \ 1 \ 0], \quad r_2 = [3 \ -1 \ 4]$$

• 행렬의 부분공간

- A 가 $(m \times n)$ 행렬일 때 A 의 행벡터에 의해서 생성되는 R^n 의 부분공간
 \Rightarrow 행공간(row space)
- A 가 $(m \times n)$ 행렬일 때 A 의 열벡터에 의해서 생성되는 R^m 의 부분공간
 \Rightarrow 열공간(column space)
- 동차연립방정식 $AX=O$ 의 해벡터로 구성되는 R^n 의 부분공간(해공간)
 \Rightarrow 영공간(null space), $\text{Ker}(A)$

- 다음의 행렬 A 의 열벡터와 벡터 X 의 성분의 1차결합으로 AX 를 표시
 $\Rightarrow A$ 의 열벡터와 벡터 X 의 성분의 1차결합으로 $AX=B$ 를 표시

$$A = \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \cdots & a_{mn} \end{bmatrix}, \quad X = \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \vdots \\ x_n \end{bmatrix}, \quad A_c = [c_1 \ c_2 \ \cdots \ c_n]$$

$$AX = A_c X = [c_1 \ c_2 \ \cdots \ c_n] \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \vdots \\ x_n \end{bmatrix} = x_1 c_1 + x_2 c_2 + \cdots + x_n c_n$$

$$AX = B \Rightarrow x_1 c_1 + x_2 c_2 + \cdots + x_n c_n = B$$

정리 11.15 연립방정식의 해와 열공간

일차연립방정식 $AX=B$ 가 근을 가지면 B 가 A 의 1차결합으로 표시
 \Rightarrow 연립방정식 $AX=B$ 가 해를 갖기 위한 필요충분조건
 \Rightarrow 벡터 B 가 행렬 A 의 열공간에 포함

【예제 11.19】 연립방정식 $AX=B$ 의 해와 열공간의 관계

$$\begin{aligned} \begin{bmatrix} -1 & 3 & 2 \\ 1 & 2 & -3 \\ 2 & 1 & -2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{bmatrix} &= \begin{bmatrix} 1 \\ -9 \\ -3 \end{bmatrix}, \quad A = \begin{bmatrix} -1 & 3 & 2 \\ 1 & 2 & -3 \\ 2 & 1 & -2 \end{bmatrix}, \quad X = \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{bmatrix}, \quad B = \begin{bmatrix} 1 \\ -9 \\ -3 \end{bmatrix} \\ [A : B] &= \begin{bmatrix} -1 & 3 & 2 & : & 1 \\ 1 & 2 & -3 & : & -9 \\ 2 & 1 & -2 & : & -3 \end{bmatrix} \Rightarrow \underbrace{\begin{bmatrix} 1 & -3 & -2 & : & -1 \\ 1 & 2 & -3 & : & -9 \\ 2 & 1 & -2 & : & -3 \end{bmatrix}}_{R_1(-1)} \Rightarrow \underbrace{\begin{bmatrix} 1 & -3 & -2 & : & -1 \\ 0 & 5 & -1 & : & -8 \\ 0 & 7 & 2 & : & -1 \end{bmatrix}}_{R_{1,2}(-1), R_{1,3}(-2)} \\ &\Rightarrow \underbrace{\begin{bmatrix} 1 & -3 & -2 & : & -1 \\ 0 & 5 & -1 & : & -8 \\ 0 & 0 & 17/5 & : & 51/5 \end{bmatrix}}_{R_{2,3}(-7/5)} \Rightarrow \underbrace{\begin{bmatrix} 1 & -3 & -2 & : & -1 \\ 0 & 5 & -1 & : & -8 \\ 0 & 0 & 1 & : & 3 \end{bmatrix}}_{R_3(5/17)} \Rightarrow \underbrace{\begin{bmatrix} 1 & -3 & 0 & : & 5 \\ 0 & 5 & 0 & : & -5 \\ 0 & 0 & 1 & : & 3 \end{bmatrix}}_{R_{3,2}(1), R_{3,1}(2)} \\ &\Rightarrow \underbrace{\begin{bmatrix} 1 & -3 & 0 & : & 5 \\ 0 & 1 & 0 & : & -1 \\ 0 & 0 & 1 & : & 3 \end{bmatrix}}_{R_2(1/5)} \Rightarrow \underbrace{\begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & : & 2 \\ 0 & 1 & 0 & : & -1 \\ 0 & 0 & 1 & : & 3 \end{bmatrix}}_{R_{2,1}(3)}, \quad X = \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 2 \\ -1 \\ 3 \end{bmatrix} \\ \therefore c_1 x_1 + c_2 x_2 + c_3 x_3 = B, \quad 2 \begin{bmatrix} -1 \\ 1 \\ 2 \end{bmatrix} + (-1) \begin{bmatrix} 3 \\ 2 \\ 1 \end{bmatrix} + 3 \begin{bmatrix} 2 \\ -3 \\ -2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 \\ -9 \\ -3 \end{bmatrix} \end{aligned}$$



정리 11.17 기본행연산과 영공간

주어진 행렬에 어떤 기본행연산을 적용해도 행렬의 영공간은 불변

정리 11.18 기본행연산과 행공간

주어진 행렬에 어떤 기본행연산을 적용해도 행렬의 행공간은 불변

【예제 11.21】 기본행연산과 열공간

- 행렬 A 에 대한 열공간은 $\{(t, 2t) : t \in R\}$

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 3 \\ 2 & 6 \end{bmatrix}, \quad c_1 = \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \end{bmatrix}, \quad c_2 = \begin{bmatrix} 3 \\ 6 \end{bmatrix}$$

- 행렬 A 에 $R_{1,2}(-2)$ 를 적용한 행렬을 B 의 열공간은 $\{(t, 0) : t \in R\}$

$$B = \begin{bmatrix} 1 & 3 \\ 0 & 0 \end{bmatrix}, \quad c_1 = \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \end{bmatrix}, \quad c_2 = \begin{bmatrix} 3 \\ 0 \end{bmatrix}$$

- 행렬에 기본행연산을 적용했을 때 행렬에 대한 열공간은 변화 가능

정리 11.19 연립방정식의 해와 열공간

행렬 A 와 행렬 B 가 행동치이면 다음의 정리가 성립

- (1) 행렬 A 의 열벡터가 1차독립이면 행렬 B 의 열벡터도 1차독립
- (2) 행렬 A 의 열벡터로 구성된 집합이 A 의 열공간에 대한 기저
 $\Rightarrow B$ 의 열벡터로 구성된 집합이 B 의 열공간에 대한 기저

정리 11.20 행공간 및 열공간에 대한 기저

행렬 R 이 가우스행렬이면 선도 1을 포함하는 행벡터는 행공간의 기저
 \Rightarrow 선도 1을 포함하는 열벡터는 R 의 열공간에 대한 기저

【예제 11.22】 가우스행렬과 행공간 및 열공간에 대한 기저

- 가우스행렬 R 에서 선도 1을 포함하는 열벡터 c_1, c_2, c_3 는 열공간에 대한 기저
 \Rightarrow 선도 1을 포함하는 행벡터 r_1, r_2, r_3 는 R 의 행공간에 대한 기저

$$R = \begin{bmatrix} 1 & -2 & 5 & 0 & 3 \\ 0 & 1 & 3 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}, \quad c_1 = \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}, \quad c_2 = \begin{bmatrix} -2 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}, \quad c_3 = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix}$$

$$r_1 = [1 \ -2 \ 5 \ 0 \ 3], \quad r_2 = [0 \ 1 \ 3 \ 0 \ 0], \quad r_3 = [0 \ 0 \ 0 \ 1 \ 0]$$

정리 11.21 행공간과 열공간의 차원

임의의 행렬 A 에 대한 행공간의 차원과 열공간의 차원은 동일

• 계수와 퇴화차수

- 행렬 A 에 대한 행공간의 차원 및 동일한 값의 열공간의 차원
 $\Rightarrow A$ 의 계수(rank), $\text{rank}(A)$
- 행렬 A 의 영공간의 차원 $\Rightarrow A$ 의 퇴화차수(nullity), $\text{nullity}(A)$

【예제 11.23】 행렬의 계수와 퇴화차수

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 2 & -1 \\ 1 & 3 & 4 \\ 3 & 7 & 2 \end{bmatrix} \Rightarrow \underbrace{\begin{bmatrix} 1 & 2 & -1 \\ 0 & 1 & 5 \\ 3 & 7 & 2 \end{bmatrix}}_{R_{1,2}(-1)} \Rightarrow \underbrace{\begin{bmatrix} 1 & 2 & -1 \\ 0 & 1 & 5 \\ 0 & 1 & 5 \end{bmatrix}}_{R_{1,3}(-3)} \Rightarrow \underbrace{\begin{bmatrix} 1 & 2 & -1 \\ 0 & 1 & 5 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}}_{R_{2,3}(-1)}$$

$$\text{rank}(A) = 2, \quad \text{nullity}(A) = 1$$

정리 11.22 전치행렬의 계수

행렬 A 의 계수와 전치행렬 A^T 의 계수는 동일, $\text{rank}(A) = \text{rank}(A^T)$

정리 11.23 행렬의 차원정리

A 가 n 개의 열을 가지고 있는 임의의 행렬이면 다음의 관계가 성립
 $\Rightarrow \text{rank}(A) + \text{nullity}(A) = n$

따름정리

$(m \times n)$ 행렬 A 에 대해서 다음의 성질이 성립

- (1) $\text{rank}(A)$ 는 일차연립방정식 $AX = O$ 에서 선도변수의 수와 동일
- (2) $\text{nullity}(A)$ 는 $AX = O$ 의 일반해에서의 자유변수의 수와 동일

정리 11.24 행렬의 계수와 정칙행렬

$(n \times n)$ 행렬 A 의 역행렬이 존재(A 는 정칙행렬)하면 다음의 관계 성립
 $\Rightarrow \text{rank}(A) = n$